

「メカシリンダ」シリーズ
ベルトドライブ実施例

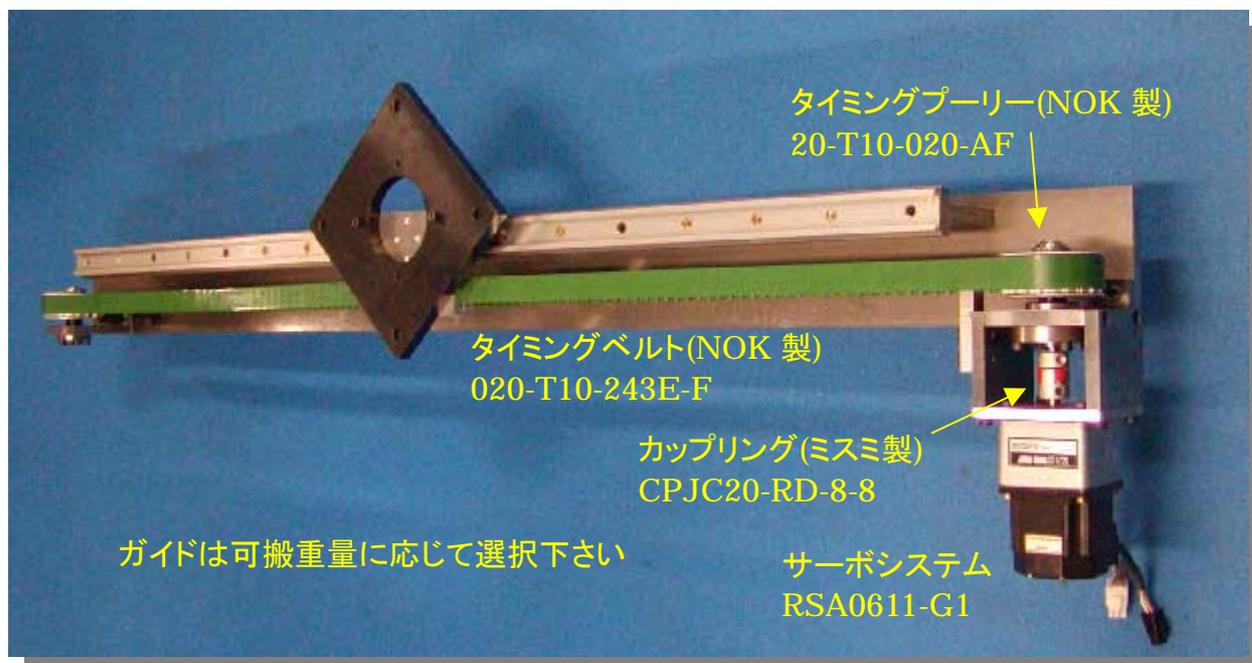
2003、9、1

(株)ダイアディック システムズ

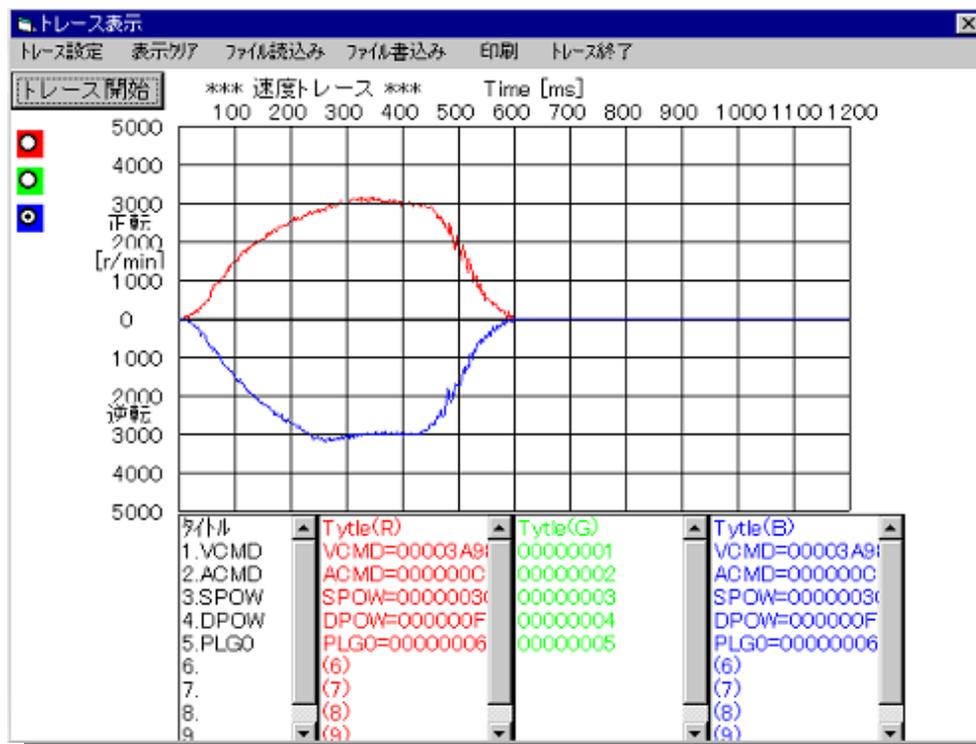
1 目標仕様

最大ストローク(移送距離) : 1~2m
 最高速度 : 1~2m/秒

2 実施例の写真



3 実施性能



諸元
移動距離 800mm
移動時間 0.6 秒
最高速度 2m/秒
移送物重量 1kg
プーリー径 63.3mm

4 使用部材

1)サーボシステム:RSA0611-G1 (1/5 減速機付き、ダイアディック システムズ製)

モータ:RMJ0611-G1

アンプ:RAD0311

2)タイミングプーリー

20-T10-020-AF(NOK 製)

3)タイミングベルト

020-T10-243E-F(NOK 製)

(243は歯数を表すので軸間距離が変わると、この数字も変わってきます)

4)モータ出力軸用カップリング

CPJC20-RD-8-8(ミスミ製)

5)ガイド

可搬重量に応じて適切な物を選択ください。

5 その他

御不明点ございましたら下記まで御一報ください。また、動作条件を変更する場合は弊社にてシミュレーションを実施させていただきますので御一報ください。

連絡先 TEL:076-267-9103

FAX:076-267-9104

E-mail:info@dyadic.co.jp

ホームページ:http://www.dyadic.co.jp/jp